



CANgine

FMSIA-CC

Produktbeschreibung

CANgine FMSIA-CC ist ein FMS (Fleet Management Standard) Protokoll Chip. Mit Hilfe dieses Chips können Sie Ihre Telematikhardware an den CAN/FMS Bus eines LKW oder Busses anschließen und haben Zugriff auf die Betriebsdaten des Fahrzeugs. Sie benötigen hierzu keine Kenntnisse über CAN oder das FMS Protokoll. Der Chip "spricht" an der seriellen Schnittstelle reinen ASCII Code womit der Datenzugriff sehr einfach wird. Voraussetzung ist eine FMS Schnittstelle im Fahrzeug.

Ist CANgine FMSIA-CC einmal über die serielle Schnittstelle konfiguriert startet er bei jedem Einschalten wieder mit den gleichen Parametern, die im internen EEPROM abgelegt werden.

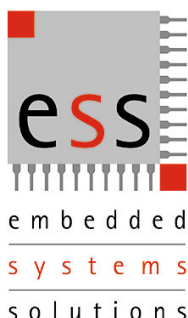
Zwischen CANgine FMSIA-CC und dem Host Prozessor werden keine RS232 Transceiver benötigt. Der Protokollchip kann in 3,3 V und 5 V Designs verwendet werden. Zur einfachen Integration hat ESS eine Designempfehlung herausgegeben. Wählen Sie die für Sie benötigten Funktionen aus und in wenigen Minuten ist der Chip in Ihre Hardware integriert. Für die minimale Implementierung werden lediglich ein CAN Transceiver und ein Quarz benötigt.

Genauso einfach ist die Integration in Ihre Software. Nach der einmaligen Konfiguration über die serielle Schnittstelle und Setzen der Autostart Funktion beginnt der FMS Controller sofort nach Reset mit dem Senden der gewünschten FMS Daten in der ausgewählten Zykluszeit.

CANgine FMSIA-CC wird im QFP44 Gehäuse im Temperaturbereich von -40 ... +85 °C geliefert.

CANgine FMSIA-CC unterstützt den Mitte 2002 von DaimlerChrysler, MAN, Scania, Volvo, Iveco and DAF definierten FMS Standard sowie den später definierten Bus FMS Standard.

Technische Daten	
Takt	20 MHz externer Clock
CAN Bitrate	250kBit/s entsprechend FMS Standard
RS232 Baudraten	2.400 bis 115.200 baud
Optionale Anzeigen	LED RUN (grün) und LED ERR (rot)
Versorgungsspannung	5 VDC oder 3.3 VDC
Stromaufnahme	~ 15 mA
Temperaturbereich	-40 .. 80 °C
Gehäuse	QFP44 PLCC44 nur für Prototypen



CANgine

FMSIA-CC

Befehlsübersicht

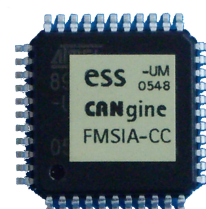
?[CR]	Parameter auflisten
An[CR]	Achszahl setzen
ASn[CR]	Autostart ein- oder ausschalten
Cn[CR]	Zykluszeit für die serielle Übertragung setzen
CUc[CR]	Einheit der Zykluszeit (ms oder s) einstellen
Dc[CR]	Dezimaltrennzeichen für die Ausgabe einstellen
En[CR]	Echo an der RS232 ein- oder ausschalten
F[CR]	Fehleregister auslesen
Mccccccc[CR]	Maske für die Datenausgabe einstellen
P	Datenübertragung triggern (im Normalbetrieb bei Zykluszeit = 0)
Pc[CR]	FMS Protokoll auf LKW oder Bus einstellen
R[CR]	Neustart nach Konfiguration
Sn[CR]	Bildschirmformat oder komprimiertes Format einstellen
V[CR]	Versionsinformation auslesen

Beispieldaten im ausführlichen (Debug) Modus:

```

0-00:11:56.961
EngSpeed 2725,125 rpm
Accel 51,2 %
TCO 78,12 km/h MD:1 OS:0 DI:0 TP:0 HI:0 EV:0 D1:1/3/1 D2:0/2/7
Speed 78,12 km/h CC:1 BR:0 CS:0 PTO:1
Service +3205 km
Distance 45342,125 km
EngHours 975,05 h
FuelC 9839,0 L
weight 1000,0 kg (n) 2000,0 kg (n) 3000,0 kg (n)
EngTemp +71 degr
FuelLev 60,4 %
VehID CANgine
FMS 01.00 Diag:0 Requ:0

```



Im komprimierten Ausgabeformat werden weder die Variablennamen noch die physikalischen Einheiten ausgegeben. Die Variablenwerte sind durch ';' getrennt.

ESS Embedded Systems Solutions
 Industriestraße 15
 D-76829 Landau
 Telefon: (49) 6341/3487-0
 Fax : (49) 6341/3487-29
www.ESSolutions.de

Ausführliche Informationen über die gesamte
 CANgine Produktfamilie und Downloads finden
 Sie unter
www.CANgine.com